

Correction Agrég interne ep1 2020

Partie 1

1. $\forall j \in [[1, n]]$, la famille (e_1, \dots, e_{j+1}) est libre car c'est une sous famille de la base (e_1, \dots, e_n) . Donc $e_{j+1} \notin \text{Vect}(e_1, \dots, e_j)$ donc $\text{Vect}(e_1, \dots, e_j) \subsetneq \text{Vect}(e_1, \dots, e_{j+1})$ donc $E_j \subsetneq E_{j+1}$.
donc $\{0\} \subsetneq E_1 \subsetneq \dots \subsetneq E_n$ donc la famille $(E_j)_{0 \leq j \leq n}$ est un drapeau total.
2. On a $\{0\} \subsetneq E_1 \subsetneq \dots \subsetneq E_n = E$.
 $\forall j \in [[1, n]]$, $\dim E_{j+1} - \dim E_j \geq 1$
Et $\sum_{j=0}^{n-1} (\dim E_{j+1} - \dim E_j) = \dim E_n - \dim E_0 = n$
Donc $\forall j \in [[1, n]]$, $\dim E_{j+1} - \dim E_j = 1$.
On a $\dim E_1 = 1$ on choisit $e_1 \in E_1 \setminus \{0_E\}$ et $E_1 = \text{Vect}(e_1)$.
Ensuite $\dim E_2 = 2$ donc on choisit e_2 tel que (e_1, e_2) soit une base de E_2 .
Ainsi de suite, pour tout j dans $[[2, n]]$ on utilise le théorème de la base incomplète pour compléter la base de $E_j = (e_1, \dots, e_j)$ en (e_1, \dots, e_{j+1}) . Et on obtient une base adaptée au drapeau.
3. Soit (e_1, \dots, e_n) une base adaptée au drapeau total.
Le procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt nous donne une base orthonormée (f_1, \dots, f_n) vérifiant $\forall j \in [[1, n]]$, $\text{Vect}(f_1, \dots, f_j) = \text{Vect}(e_1, \dots, e_j) = E_j$. Donc c'est une base orthonormée adaptée au drapeau total.
4. u diagonalisable donc il existe une base (e_1, \dots, e_n) de E formée de vecteurs propres de u . Notons pour tout $j \in [[1, n]]$, $E_j = \text{vect}(e_1, \dots, e_j)$.
Alors $(E_j)_{0 \leq j \leq n}$ est un drapeau total.
De plus $\forall j \in [[1, n]]$, $u(e_j) \in \mathbf{K}e_j$ (car e_j est un vecteur propre)
Donc $\forall j \in [[1, n]]$, $u(e_j) \in E_j$
Donc $\forall j \in [[1, n]]$, $\forall k \in [[1, j]]$, $u(e_k) \in E_k \subset E_j$
Finalement, $u(E_j) = u(\text{vect}(e_1, \dots, e_j)) \subset E_j$ donc ce drapeau est stable par u .
- 5.

- (a) Soit x tel que $u^{n-1}(x) \neq 0_E$. Soit $a_0, a_1, \dots, a_{n-1} \in \mathbf{K}$ tel que

$$a_0 x + a_1 u(x) + \dots + a_{n-1} u^{n-1}(x) = 0_E$$

On applique u^{n-1} à cette égalité, on obtient $a_0 u^{n-1}(x) = 0_E$ donc $a_0 = 0$. Par récurrence, si on suppose que $a_0 = a_1 = \dots = a_j = 0$ alors en appliquant u^{n-j} on obtient $a_{j+1} u^{n-1}(x) = 0_E$ et donc $a_{j+1} = 0$.
Finalement, la famille $(x, u(x), u^2(x), \dots, u^{n-1}(x))$ est libre et donc toute sous famille est libre également.

- (b) Soit $i \in [[1, n-1]]$ et $y \in \ker u^i$ alors $u^{i+1}(y) = u(u^i(y)) = u(0) = 0$ donc $y \in \ker u^{i+1}$. On a donc $\ker u^i \subset \ker u^{i+1}$.

Supposons $\ker u^i = \ker u^{i+1}$

Si $z \in \ker u^m$ avec $m \geq i$ alors $u^{m-i-1}(z) \in \ker u^{i+1} = \ker u^i$ donc $u^i(u^{m-i-1}(z)) = 0_E$ donc $u^{m-1}(z) = 0_E$. On en déduit $\ker u^m = \ker u^{m-1}$. En itérant, on obtient $\forall m \geq i$, $\ker u^m = \ker u^i$.

Or, $\ker u^n = E$ et $\ker u^i \neq E$ car $u^{n-1} \neq 0_{L(E)}$ donc notre hypothèse est absurde et $\ker u^i \subsetneq \ker u^{i+1}$.

Donc la famille $(\ker u^i)_{0 \leq i \leq n}$ est un drapeau total de E .

$\forall i \in [[1, n]]$, $\forall y \in \ker u^i$, $u^i(u(y)) = u(u^i(y)) = u(0_E) = 0_E$ donc $u(y) \in \ker u^i$. et donc ce drapeau est stable par u .

La famille $(x, u(x), u^2(x), \dots, u^{n-1}(x))$ est une famille libre de n vecteurs dans un espace de dimension n c'est donc une base.

De plus, si on note $e_j = u^{n-j}(x)$

On a $u(e_1) = u^n(x) = 0_E$, $u^2(e_2) = 0_E$, $u^3(e_3) = 0_E$ et $\forall j \in [[1, n]]$, $u^j(e_j) = u^n(x) = 0_E$.

$\forall j \in [[1, n]]$, $\forall k \in [[1, j]]$, $u^j(e_k) = u^{j-k}(u^k(e_k)) = u^{j-k}(0_E) = 0_E$.

Donc $\forall j \in [[1, n]]$, $\text{vect}(e_1, \dots, e_j) \subset \ker u^j$ or ces deux espaces sont de la même dimension j donc ils sont égaux et la base (e_1, \dots, e_n) est adaptée au drapeau $(\ker u^i)_{0 \leq i \leq n}$.

6. Supposons qu'il existe un drapeau total stable par u et notons (e_1, \dots, e_n) une base de E adaptée à ce drapeau.
 $\forall j \in [[1, n]], u(\text{vect}(e_1, \dots, e_j)) \subset \text{vect}(e_1, \dots, e_j)$
 En particulier, $\forall j \in [[1, n]], u(e_j) \in \text{vect}(e_1, \dots, e_j)$ donc la matrice de u dans la base (e_1, \dots, e_n) est triangulaire supérieure. Donc u est trigonalisable.
 Réciproquement, soit (e_1, \dots, e_n) une base qui trigonalise u . Et soit $(E_j)_{0 \leq j \leq n}$ le drapeau total défini par $E_j = \text{vect}(e_1, \dots, e_j)$.
 Comme la matrice de u dans la base (e_1, \dots, e_n) est triangulaire supérieure, on a $\forall i \in [[1, n]], u(e_i) \in \text{vect}(e_1, \dots, e_i)$ et donc $u(E_j) \subset E_j$. Donc ce drapeau est stable par u .
7. Si u est trigonalisable il existe un drapeau total stable par u , et comme E est euclidien, on peut trouver une base orthonormée qui est adaptée à ce drapeau et donc il existe une base orthonormée dans laquelle la matrice de u est triangulaire supérieure.

Partie II

8. Soit $H \triangleleft G$.

- (a) Montrons que \star est bien définie

C'est à dire que si $g_1 H = k_1 H$ et $g_2 H = k_2 H$ alors $g_1 g_2 H = k_1 k_2 H$.

Supposons $k_1^{-1} g_1 \in H$ et $k_2^{-1} g_2 \in H$

Comme H est distingué $k_2^{-1} (k_1^{-1} g_1) k_2 \in H$

donc $(k_2^{-1} k_1^{-1} g_1 k_2) (k_2^{-1} g_2) \in H$

donc $k_2^{-1} k_1^{-1} g_1 g_2 \in H$

donc $(k_1 k_2)^{-1} (g_1 g_2) \in H$

Et \star est bien définie.

Montrons que \star est associative.

$\forall g_1, g_2, g_3 \in G$,

$$\begin{aligned} (g_1 H) \star ((g_2 H) \star (g_3 H)) &= (g_1 H) \star (g_2 g_3 H) \\ &= g_1 (g_2 g_3) H = (g_1 g_2) g_3 H \\ &= (g_1 g_2 H) \star (g_3 H) \\ &= ((g_1 H) \star (g_2 H)) \star (g_3 H) \end{aligned}$$

$\forall g \in G, (gH) \star (1_G H) = g.1_G H = gH = (1_G H) \star (gH)$ donc $1_G H = H$ est un élément neutre.

$\forall g \in G, (gH) \star (g^{-1} H) = 1_G H = H$ et $(g^{-1} H) \star (gH) = H$ donc $g^{-1} H$ est le symétrique de gH .

Donc $(G/H, \star)$ est un groupe.

- (b) La surjectivité est évidente par construction.

$\forall g_1, g_2 \in G, \pi(g_1 g_2) = g_1 g_2 H = (g_1 H) \star (g_2 H) = \pi(g_1) \star \pi(g_2)$.

Donc π est un morphisme de groupe surjectif.

9. Notons que si $A = (a_{i,j})$, $B = (b_{i,j})$ et $C = (c_{i,j})$ sont trois matrices de $T_n^+(\mathbf{K})$ et si $C = AB$ alors $\forall i \in [[1, n]], c_{i,i} = a_{i,i} b_{i,i}$.

- (a)

- La matrice $I_n \in TU_n^+(\mathbf{K})$.
- Soit $A, B \in TU_n^+(\mathbf{K})$. Notons $C = (c_{i,j}) = AB$.
 On a, $\forall i \in [[1, n]], a_{i,i} = b_{i,i} = 1$ donc $\forall i \in [[1, n]], c_{i,i} = 1$.
 Donc $TU_n^+(\mathbf{K})$ est stable par multiplication.
- Soit $A \in TU_n^+(\mathbf{K})$ soit $B = (b_{i,j})$ l'inverse de A dans $T_n^+(\mathbf{K})$.
 On a $\forall i \in [[1, n]], a_{i,i} = 1$ et $\forall i \in [[1, n]], a_{i,i} b_{i,i} = 1$.
 Donc $B \in TU_n^+(\mathbf{K})$

Finalement, $TU_n^+(\mathbf{K})$ est un sous-groupe de $T_n^+(\mathbf{K})$.

Soit $A = (a_{i,j}) \in TU_n^+(\mathbf{K})$ et $P = (p_{i,j}) \in T_n^+(\mathbf{K})$. Notons $D = (d_{i,j}) = P^{-1}AP \in T_n^+(\mathbf{K})$.

$\forall i \in [[1, n]], d_{i,i} = \frac{1}{p_{i,i}} a_{i,i} p_{i,i} = a_{i,i} = 1$. Donc $P^{-1}AP \in TU_n^+(\mathbf{K})$.

Donc $TU_n^+(\mathbf{K}) \triangleleft T_n^+(\mathbf{K})$.

(b) Il existe des matrices trigonalisables non-triangulaires.

Par exemple, si $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et si $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ alors

$$\begin{aligned} P^{-1}AP &= \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \notin TU_n^+(\mathbf{K}). \end{aligned}$$

donc $TU_n^+(\mathbf{K})$ n'est pas un sous-groupe distingué de $GL_n(\mathbf{K})$ pour $n > 1$.

10. Il existe un élément $g_0 \in G$ tel que $\forall x \in G, x \in H$ ou $x \in g_0H$.

Si $x \in H, \forall h \in H, x^{-1}hx \in H$.

Si $x \in g_0H$, notons $x = g_0k$ avec $k \in H$.

$\forall h \in H, x^{-1}hx = k^{-1}g_0^{-1}hg_0k$.

Pour avoir $x^{-1}hx \in H$ il suffit de montrer que $g_0^{-1}hg_0 \in H$.

Or $\forall h \in H, hg_0 \in G$ donc

- soit $hg_0 \in H$ mais alors $g_0 \in H$ ce qui n'est pas possible car on doit avoir $g_0H \neq H$.
- soit $hg_0 \in g_0H$ donc $g_0^{-1}hg_0 \in H$.

Donc $H \triangleleft G$.

Preuve alternative (Merci à Maximilien Chapuy) :

$\forall g \in G$ si $g \notin H$ alors $G = H \cup gH$, en effet $gH \neq H$ il n'y a que deux classes.

Par ailleurs, $Hg \cap H = \emptyset$ car $g \notin H$. Donc $Hg \subset gH$ or ces deux ensembles ont le même cardinal donc ils sont égaux.

Ainsi, $\forall g \in G, Hg = gH$, donc $H \triangleleft G$.

11. $A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} A^3B &= \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^3 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

$$BA = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

(a) $A^4 = A^3 \times A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2$

Donc $A^{-1} = A^3 \in \Delta$ et $\forall n \in \mathbf{N}, A^n = A^q$ où q est le reste de la division de n par 4 et $A^{-n} = (A^{-1})^n = A^{3n} \in \Delta$.

Donc $\forall n \in \mathbf{Z}, A^n \in \Delta$.

$$B^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = I_2$$

Donc $B^{-1} = B$ et $\forall n \in \mathbf{Z}, B^{2n} = I_2$ et $B^{2n+1} = B$. Donc $\forall n \in \mathbf{Z}, B^n \in \Delta$.

$BA = A^3B \in \Delta$; $BA^2 = A^3BA = A^6B = A^2B \in \Delta$; $BA^3 = A^3BA^2 = A^6BA = A^2BA = A^5B = AB \in \Delta$.

$(AB)A = A(BA) = A^4B = B \in \Delta$

$(AB)A^2 = BA \in \Delta$; $(AB)A^3 = BA^2 \in \Delta$.

Ainsi de suite on montre aisément que Δ est stable par mutiplication et par inverse.

Donc Δ est un sous-groupe de $GL_2(\mathbf{R})$.

(b) $R = \{I_2, B\}$ car $B^2 = I_2$.

$\Delta = \langle A \rangle \cup \langle A \rangle B$ d'après la question 10. $\langle A \rangle \triangleleft \Delta$. Donc Δ/Γ est un groupe à deux éléments.

Considérons $\varphi : R \rightarrow \Delta/\Gamma$ la restriction de π à R . C'est un morphisme de groupe car π est un morphisme et φ est bijective.

Donc Δ/Γ et R sont isomorphes.

(c) Γ est commutatif et R est commutatif (comme tous les groupes engendrés par un seul élément). Donc $\Gamma \times R$ est commutatif mais Δ ne l'est pas ($BA \neq AB$). Donc $\Gamma \times R$ et Δ ne sont pas isomorphes.

12.

$$(a) HgK = \bigcup_{h \in H} hgK = \bigcup_{k \in K} Hgk.$$

(b) On a $G = \bigcup_{g \in G} HgK$ car $g \in HgK$ en prenant l'élément neutre de chaque côté.

Il suffit donc de démontrer que $\forall g, g' \in G$ on a soit $HgK \cap Hg'K = \emptyset$ soit $HgK = Hg'K$.

Supposons qu'il existe $x \in HgK \cap Hg'K$ donc $x = h'g'k' = hgk$ avec $h, h' \in H$ et $k, k' \in K$.

Donc $g = h^{-1}h'g'k'k^{-1} \in Hg'K$ donc $HgK \subset Hg'K$ de même par le raisonnement symétrique on a $Hg'K \subset HgK$. Donc $Hg'K = HgK$.

Partie III

13.

$$(a) P_{(1,2,\dots,n)} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \cdots & \cdots & 0 & 1 \\ 1 & 0 & & & & 0 \\ 0 & 1 & 0 & & & \vdots \\ \vdots & 0 & 1 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

(b) $\forall \sigma, \tau \in \mathfrak{S}_n$, on a $\forall i \in [1, n], u_\sigma \circ u_\tau(\varepsilon_i) = u_\sigma(\varepsilon_{\tau(i)}) = \varepsilon_{\sigma \circ \tau(i)}$

Donc les endomorphismes $u_\sigma \circ u_\tau$ et $u_{\sigma \circ \tau}$ coïncident sur la base $(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$ donc ils sont égaux.

Donc $P_\sigma P_\tau = P_{\sigma \circ \tau}$. On en déduit $P_\sigma^{-1} = P_{\sigma^{-1}}$.

Et si $\sigma = c_1 \dots c_k$ alors $P_\sigma = P_{c_1} \dots P_{c_k}$.

(c) $P_\sigma \in O_n(\mathbb{R})$ car les vecteurs colonnes de P_σ forment une base orthonormée, c'est la base canonique dans un certain ordre.

(d) Montrons que $\forall \sigma \in \mathfrak{S}_n, \det P_\sigma = \text{sig}(\sigma)$ où $\text{sig}(\sigma)$ désigne la signature de σ . Or $\forall \sigma \in \mathfrak{S}_n$,

$$\det P_\sigma = \det(\varepsilon_{\sigma(1)}, \dots, \varepsilon_{\sigma(n)}) = \text{sig}(\sigma) \det(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n) = \text{sig}(\sigma).$$

car le déterminant est une n -forme alternée.

Donc $P_\sigma \in SO_n(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \sigma \in A_n$.

14.

(a) $T_{i,j}(\lambda)A = A + \lambda E_{i,j}A$ et $E_{i,j}A$ est une matrice dont seule la ligne i est non nulle et elle est égale à la j^e ligne de A .

Donc $T_{i,j}(\lambda)A$ s'obtient à partir de A en faisant $L_i \leftarrow L_i + \lambda L_j$.

(b) $D_i(\lambda)A$ s'obtient à partir de A en faisant $L_i \leftarrow \lambda L_i$

$AT_{i,j}(\lambda)$ s'obtient à partir de A en faisant $C_j \leftarrow C_j + \lambda C_i$

car ${}^t(AT_{i,j}(\lambda)) = {}^tT_{i,j}(\lambda)^t A = T_{j,i}(\lambda)^t A$.

$AD_i(\lambda)$ s'obtient à partir de A en faisant $C_i \leftarrow \lambda C_i$.

(c) Soit $u \in L(\mathbb{R}^n)$ dont la matrice dans la base canonique est A

Notons C_1, \dots, C_n les vecteurs colonnes de A .

En supposant $i < j$, les vecteurs colonnes de $AP_{i,j}$ sont $u(\varepsilon_1), \dots, u(\varepsilon_j), \dots, u(\varepsilon_i), \dots, u(\varepsilon_n) = C_1, \dots, C_j, \dots, C_i, \dots, C_n$.

Donc $AP_{i,j}$ s'obtient à partir de A en intervertissant les colonnes C_i et C_j .

Astuce ${}^t P_{i,j} = P_{i,j}^{-1} = P_{i,j}$ car $P_{i,j} \in O_n(\mathbb{R})$.

$P_{i,j}A = {}^t P_{i,j}A = {}^t ({}^t AP_{i,j})$

Donc $P_{i,j}A$ s'obtient à partir de A en intervertissant les lignes L_i et L_j .

Donc AP_σ s'obtient à partir de A en appliquant la permutation σ à ses vecteurs colonnes. Et $P_\sigma A$ s'obtient à partir de A en appliquant la permutation σ à ses vecteurs lignes.

Pour comprendre ce que signifient ces phrases il peut être utile de regarder sur un exemple.

$$\text{Si } P_{(132)} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$P_{(132)}A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d & e & f \\ g & h & i \\ a & b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} L_{\sigma^{-1}(1)} \\ L_{\sigma^{-1}(2)} \\ L_{\sigma^{-1}(3)} \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} AP_{(132)} &= \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c & a & b \\ f & d & e \\ i & g & h \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} C_{\sigma(1)} & C_{\sigma(2)} & C_{\sigma(3)} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

15. Notons $V = (v_{i,j})$ donc si $i > j, v_{i,j} = 0$ et $v_{i,i} \neq 0$.

De même on note $U = (u_{i,j})$.

On a $P_\sigma = (p_{i,j})$ où $p_{i,j} = \delta_{i,\sigma(j)}$

Calculons c le coefficient $(\sigma(j), j)$ de $P_\sigma V$.

$$c = \sum_{k=1}^n p_{\sigma(j),k} v_{k,j} = \sum_{k=1}^n \delta_{\sigma(j),\sigma(k)} v_{k,j} = v_{j,j} \neq 0.$$

Calculons d le coefficient $(\sigma(j), j)$ de $UP_{\sigma'}$.

$$d = \sum_{k=1}^n u_{\sigma(j),k} \delta_{k,\sigma'(j)} = u_{\sigma(j),\sigma'(j)}.$$

Si $P_\sigma V = UP_{\sigma'}$ alors $u_{\sigma(j),\sigma'(j)} \neq 0$ donc $\sigma'(j) \geq \sigma(j)$.

On a montré que $\forall j \in [[1, n]], \sigma'(j) \geq \sigma(j)$.

Or, $\sum_{j=1}^n \sigma'(j) = \sum_{j=1}^n j = \sum_{j=1}^n \sigma(j)$ donc $\forall j \in [[1, n]], \sigma'(j) = \sigma(j)$.

16. $(T_{i,j}(\lambda)A)$ s'obtient à partir de A en faisant $L_i \leftarrow L_i + \lambda L_j$

(a) Posons $A = (a_{i,j})$. Soit k tel que $a_{k,1} \neq 0$ et $\forall i > k, a_{i,1} \neq 0$.

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & \cdots & a_{1,n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ a_{k,1} & \vdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ 0 & a_{n,2} & \cdots & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix}$$

$$B = T_{k-1,k} \left(-\frac{a_{k-1,1}}{a_{k,1}} \right) \times \cdots \times T_{2,k} \left(-\frac{a_{2,1}}{a_{k,1}} \right) T_{1,k} \left(-\frac{a_{1,1}}{a_{k,1}} \right) A = \begin{pmatrix} 0 & a_{1,2} & \cdots & \cdots & a_{1,n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ 0 & \vdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ a_{k,1} & \vdots & \cdots & \cdots & \vdots \\ 0 & a_{n,2} & \cdots & \cdots & a_{n,n} \end{pmatrix}$$

Tous les termes de la première colonne sont nuls sauf $a_{k,1}$.

On choisit $l = \max \{i \in [[1, n]] \setminus \{k\}, a_{i,2} \neq 0\}$, en multipliant à gauche par la transvection $T_{i,l} \left(-\frac{a_{i,2}}{a_{l,2}} \right)$ (pour $i \neq k$) on remplace le coefficient $a_{i,2}$ par 0. Et donc on peut obtenir une matrice qui a $n-2$ lignes qui commencent par deux coefficients nuls et une ligne qui commence par un 0.

Ainsi de suite, en multipliant par des transvections $T_{i,l}(\lambda)$ on va finir par obtenir une matrice dont les lignes sont échelonnées. C'est-à-dire qu'une ligne à un coefficient non-nul sur la première colonne, une ligne commence par un coefficient nul, une ligne commence par deux coefficients nuls etc. Une ligne a tous ses coefficients nuls sauf le dernier.

Et donc en permutant convenablement les lignes (en multipliant par une matrice P_τ bien choisie) on obtient une matrice triangulaire supérieure.

Finalement, si on note T le produit de toutes les transvections, alors on a bien $T \in TU_n^+$ et $P_\tau TA = V$: triangulaire supérieure

Et donc en notant $U = T^{-1}$ et $\sigma = \tau^{-1}$ on a

$$A = UP_\sigma V$$

avec $U \in TU_n^+$.

(b) Soit $A \in GL_n(\mathbf{K})$, supposons que l'on a $A = UP_\sigma V = U'P_{\sigma'}V'$ avec $U, U' \in TU_n^+$ et $V, V' \in T_n^+$. On a

$$VV'^{-1} = P_\sigma^{-1}U^{-1}U'P_{\sigma'}$$

Et $VV'^{-1} \in T_n^+$ et $U^{-1}U' \in T_n^+$ donc la question 15 nous dit que $\sigma = \sigma'$.

17. $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ si $c = 0$ alors la décomposition de Bruhat de A est $A = I \times P_{id} \times A$

$$\text{Si } c \neq 0, \begin{pmatrix} 1 & \delta \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a + \delta c & b + \delta d \\ c & d \end{pmatrix}$$

On choisit $\delta = -\frac{a}{c}$ et on obtient

$$\begin{pmatrix} 1 & \delta \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & b - \frac{ad}{c} \\ c & d \end{pmatrix}$$

En multipliant par $P_{1,2}$ on obtient

$$P_{1,2} \begin{pmatrix} 1 & \delta \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c & d \\ 0 & \frac{bc-ad}{c} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c & d \\ 0 & -\frac{1}{c} \end{pmatrix}$$

et finalement

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{a}{c} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} P_{1,2} \begin{pmatrix} c & d \\ 0 & -\frac{1}{c} \end{pmatrix}$$

18.

(a) Si A satisfait (E_1) alors A est le produit de deux matrices inversibles donc elle est inversible.

Si A satisfait (E_2) , le mineur $n \times n$ est le déterminant de A donc si il est non-nul, la matrice A est inversible.

(b) On note $0_{i,j}$ la matrice nulle de $M_{i,j}(\mathbf{C})$,

$\forall A, A' \in M_k(\mathbf{C}), \forall C, C' \in M_{n-k}(\mathbf{C}), \forall B \in M_{n-k,k}(\mathbf{C}), \forall B' \in M_{k,n-k}(\mathbf{C})$, on a

$$\begin{pmatrix} A & 0_{k,n-k} \\ B & C \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A' & B' \\ 0_{n-k,k} & C' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} AA' & AB' \\ BA' & BB' + CC' \end{pmatrix}$$

Si A et A' sont inversibles alors le mineur d'ordre k de $\begin{pmatrix} A & 0_{k,n-k} \\ B & C \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A' & B' \\ 0_{n-k,k} & C' \end{pmatrix}$ est non-nul.

Si $T \in T_n^-(\mathbf{C})$, on peut écrire $T = \begin{pmatrix} A & 0_{k,n-k} \\ B & C \end{pmatrix}$ avec A inversible car tous les éléments de sa diagonale principale sont non-nuls

Si $T' \in T_n^+(\mathbf{C})$, on peut écrire $T' = \begin{pmatrix} A' & B' \\ 0_{n-k,k} & C' \end{pmatrix}$ avec A' inversible car tous les éléments de sa diagonale principale sont non-nuls.

Et donc le mineur d'ordre k de TT' est non-nul. Et c'est vrai pour toutes les valeurs de k . Donc TT' satisfait (E_2) .

(c) Si $n = 1$ c'est évident.

Supposons le résultat vrai pour tous les entiers $< n$. Et soit $A \in M_n(\mathbf{C})$ dont tous les mineurs principaux sont non-nuls.

Notons B la matrice extraite de A en prenant les $n - 1$ premières lignes et $n - 1$ premières colonnes. Donc tous les mineurs principaux de B sont non nuls. Donc on peut écrire $B = TT'$ avec $T \in T_n^-(\mathbf{C})$ et $T' \in T_n^+(\mathbf{C})$

Donc $A = \begin{pmatrix} TT' & C \\ L & a_{n,n} \end{pmatrix}$ avec $L \in M_{1,n-1}(\mathbf{C})$ et $C \in M_{n-1,1}(\mathbf{C})$

On a le produit par blocs :

$$\begin{pmatrix} T & 0 \\ X & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} T' & Y \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} TT' & TY \\ XT' & \alpha + XY \end{pmatrix}$$

Si on pose $X = LT'^{-1}$ et $Y = T^{-1}C$ on obtient

$$\begin{pmatrix} T & 0 \\ LT'^{-1} & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} T' & T^{-1}C \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} TT' & C \\ L & \alpha + LT'^{-1}T^{-1}C \end{pmatrix}$$

Et donc si on choisit $\alpha = a_{n,n} - LT'^{-1}T^{-1}C$ alors

$$\begin{pmatrix} T & 0 \\ LT'^{-1} & \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} T' & T^{-1}C \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = A$$

et donc A satisfait (E_2) . Ce qui permet de conclure la récurrence.

19. Soit $\varphi_k : M_n(\mathbf{C}) \rightarrow \mathbf{C}$ qui a une matrice associée son mineur principal d'ordre k . Alors φ_k est une fonction polynomiale à plusieurs variables appliquée aux coefficients de A .

Donc φ_k est continue. Et ainsi, $\varphi_k^{-1}(\mathbf{C}^*)$ est un ouvert de $M_n(\mathbf{C})$.

Une matrice A satisfait (E_2) si et seulement si elle appartient à $\bigcap_{k \in [[1, n]]} \varphi_k^{-1}(\mathbf{C}^*)$.

Comme une intersection finie d'ouverts est un ouvert. L'ensemble des matrices qui vérifient la condition (E_2) est un ouvert.

20. Remarque $\tau^{-1} = \tau$ car $\forall k \in [[1, n]], \tau \circ \tau(k) = \tau(n - k + 1) = n - (n - k + 1) + 1 = k$.

$$(a) \text{ Soit } A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \times & \times & \times \\ 0 & a_{2,2} & \times & \times & \times \\ \vdots & \ddots & \ddots & \times & \times \\ \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \times \\ 0 & \dots & \dots & 0 & a_{n,n} \end{pmatrix} \in T_n^+(\mathbf{C}).$$

$$\text{Alors } P_\tau(A) = \begin{pmatrix} 0 & \dots & \dots & 0 & a_{n,n} \\ \vdots & 0 & / & / & \times \\ \vdots & / & / & \times & \times \\ 0 & a_{2,2} & \times & \times & \times \\ a_{1,1} & a_{1,2} & \times & \times & \times \end{pmatrix} \text{ et donc}$$

$$P_\tau(A)P_\tau = \begin{pmatrix} a_{n,n} & 0 & \dots & \dots & 0 \\ \times & \ddots & \ddots & 0 & \vdots \\ \times & \times & \ddots & \ddots & \vdots \\ \times & \times & \times & a_{2,2} & 0 \\ \times & \times & \times & a_{1,2} & a_{1,1} \end{pmatrix} \in T_n^-(\mathbf{C}).$$

Donc $P_\tau T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau \subset T_n^-(\mathbf{C})$. Comme $P_\tau^{-1} = P_{\tau^{-1}} = P_\tau$ Alors quelque soit $T \in T_n^-(\mathbf{C})$ on a $T = P_\tau(P_\tau T P_\tau)P_\tau$ et $P_\tau T P_\tau = P_\tau^{-1} T P_\tau^{-1} \in T_n^+(\mathbf{C})$ en inversant le calcul précédent.

Donc $P_\tau T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau = T_n^-(\mathbf{C})$.

(b) $P_\tau T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau T_n^+(\mathbf{C}) = T_n^-(\mathbf{C}) T_n^+(\mathbf{C})$ qui est l'ensemble des matrices qui vérifient (E_1) . C'est donc l'ensemble des matrices qui vérifient (E_2) (question 18.b.) et donc c'est un ouvert (question 19.).

(c) $P_\tau T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau T_n^+(\mathbf{C})$ est l'ensemble des matrices qui vérifient (E_2) .

Soit $A \in GL_n(\mathbf{C})$, et $k \in [[1, n]]$, supposons que le mineur principal d'ordre k de A soit nul. Alors le mineur principal de $A - \frac{1}{p} I_n$ est une expression de la forme

$$\frac{a_k p^k + a_{k-1} p^{k-1} + \dots + a_0}{p^k}$$

où les coefficients a_0, a_1, \dots, a_k sont des expressions polynomiales en les coefficients de A .

Or un polynôme de degré k admet au maximum k racines donc pour p suffisamment grand ce mineur est non nul. Donc $\varphi_k^{-1}(\mathbf{C}^*)$ est un ouvert dense de $GL_n(\mathbf{C})$.

Comme une intersection finie d'espace dense est dense on a que l'ensemble des matrices qui vérifient (E_2) est dense.

(d) L'application $A \rightarrow P_\tau A$ est continue (on change l'ordre des lignes) et est égale à sa réciproque car $P_\tau^2 = I_n$. Donc c'est un homéomorphisme.

(e) $T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau T_n^+(\mathbf{C})$ est l'image de $P_\tau T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau T_n^+(\mathbf{C})$ par l'homéomorphisme de la question précédente. Donc comme $P_\tau T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau T_n^+(\mathbf{C})$ est un ouvert dense, $T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau T_n^+(\mathbf{C})$ également.

$\bigcup_{\substack{\sigma \in \mathfrak{S}_n \\ \sigma \neq \tau}} T_n^+(\mathbf{C}) P_\sigma T_n^+(\mathbf{C}) = GL_n(\mathbf{C}) \setminus T_n^+(\mathbf{C}) P_\tau T_n^+(\mathbf{C})$ c'est donc un fermé d'intérieur vide.

PARTIE IV

21. $\forall g \in GL(E)$, la famille $(g(e_i))_{i \in [[1, n]]}$ est une base.

Si $g = id_E$, $g.(e_i)_{i \in [[1, n]]} = (e_i)_{i \in [[1, n]]}$

$$\begin{aligned} \forall g, h \in GL(E), h.(g.(e_i)_{i \in [[1, n]]}) &= h.(g(e_i))_{i \in [[1, n]]} = (h(g(e_i)))_{i \in [[1, n]]} \\ &= (h \circ g(e_i))_{i \in [[1, n]]} = (h \circ g).(e_i)_{i \in [[1, n]]} \end{aligned}$$

Donc, on a bien une action de groupe de $GL(E)$ sur Δ .

Soit $(e_i)_{i \in [[1, n]]} \in \Delta$, si $g.(e_i)_{i \in [[1, n]]} = (e_i)_{i \in [[1, n]]}$ alors $\forall i \in [[1, n]]$, $g(e_i) = e_i$ donc $g = id$.

Donc $\text{Stab}_{(e_i)_{i \in [[1, n]]}} = \{id_E\}$ donc l'intersection de tous les stabilisateurs est $\{id_E\}$ et l'action est fidèle.

Soit $(e_i)_{i \in [[1, n]]}$ et $(f_i)_{i \in [[1, n]]}$ deux éléments de Δ , alors il existe une application linéaire u telle que $\forall i \in [[1, n]]$, $u(e_i) = f_i$. Et comme l'image d'une base est une base $u \in GL(E)$. Donc l'action est transitive.

22. Soit $(E_i)_{i \in [[1, n]]}$ un drapeau total. Pour tout $g \in GL(E)$, $\dim g(E_i) = \dim(E_i) = i$ et $\forall i \in [[0, n-1]]$, $E_i \subset E_{i+1}$ donc $\forall i \in [[0, n-1]]$, $g(E_i) \subset g(E_{i+1})$ et l'inclusion est stricte car $\dim g(E_{i+1}) = i+1 > i = \dim g(E_i)$.

Donc $(g(E_i))_{i \in [[1, n]]}$ est un drapeau.

Si $g = id$ alors $g.(E_i)_{i \in [[1, n]]} = (E_i)_{i \in [[1, n]]}$

$$\begin{aligned} \forall g, h \in GL(E), h.(g.(E_i)_{i \in [[1, n]]}) &= h.(g(E_i))_{i \in [[1, n]]} = (h(g(E_i)))_{i \in [[1, n]]} \\ &= (h \circ g(E_i))_{i \in [[1, n]]} = (h \circ g).(E_i)_{i \in [[1, n]]} \end{aligned}$$

Donc on a bien une action de $GL(E)$ sur \mathcal{D} .

Soient $(E_i)_{i \in [[1, n]]}$ et $(F_i)_{i \in [[1, n]]}$ deux drapeaux totaux alors il existe deux bases $(e_i)_{i \in [[1, n]]}$ et $(f_i)_{i \in [[1, n]]}$ telles que $(E_i)_{i \in [[1, n]]} = \delta((e_i)_{i \in [[1, n]]})$ et $(F_i)_{i \in [[1, n]]} = \delta((f_i)_{i \in [[1, n]]})$ (question 2.)

Soit $u \in L(E)$, telle que $\forall i \in [[1, n]]$, $u(e_i) = f_i$ donc $u \in GL(E)$ et on a alors

$\forall k \in [[1, n]]$, $u(\text{Vect}(e_1, \dots, e_k)) = \text{Vect}(f_1, \dots, f_k)$ et donc

$\forall k \in [[1, n]]$, $u(E_k) = F_k$ et donc $u.(E_i)_{i \in [[1, n]]} = (F_i)_{i \in [[1, n]]}$. Finalement, l'action est transitive.

$$\forall B = (e_i)_{i \in [[1, n]]} \in \Delta, \forall g \in GL(E)$$

$$\begin{aligned} \delta(g.B) &= \delta\left(g.(e_i)_{i \in [[1, n]]}\right) = \delta\left((g(e_i))_{i \in [[1, n]]}\right) \\ &= (\text{Vect}(g(e_1), \dots, g(e_n)))_{i \in [[1, n]]} \\ &= (g(\text{Vect}(e_1, \dots, e_n)))_{i \in [[1, n]]} \text{ car } g \text{ est inversible.} \\ &= g.(\text{Vect}(e_1, \dots, e_n))_{i \in [[1, n]]} = g.\delta(B). \end{aligned}$$

23. $\forall g \in GL(E), g.\delta(B_0) = \delta(B_0)$ si et seulement si $\forall k \in [[1, n]], g(\text{Vect}(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_k)) = \text{Vect}(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_k)$ ce qui équivaut à dire que la matrice de g dans la base $(\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$ est triangulaire supérieure.

$$\text{Donc } \text{Stab}_{\delta(B_0)} = T_n^+(\mathbf{K}).$$

24. $\forall M \in GL_n(\mathbf{K}), M^{-1}M = I_n \in T_n^+(\mathbf{K})$ donc \mathcal{R} est réflexive.

$$\forall M, N \in GL_n(\mathbf{K}), \text{ si } M^{-1}N \in T_n^+(\mathbf{K}) \text{ alors } (M^{-1}N)^{-1} = N^{-1}M \in T_n^+(\mathbf{K}) \text{ donc } \mathcal{R} \text{ est symétrique.}$$

$$\forall M, N, P \in GL_n(\mathbf{K}), \text{ si } M^{-1}N \in T_n^+(\mathbf{K}) \text{ et } P^{-1}M \in T_n^+(\mathbf{K}) \text{ alors } P^{-1}M \times M^{-1}N = P^{-1}N \in T_n^+(\mathbf{K}) \text{ donc } \mathcal{R} \text{ est transitive.}$$

Donc \mathcal{R} est une relation d'équivalence.

25.

- (a) Soient $M, N \in GL_n(\mathbf{K})$ telles que $\bar{M} = \bar{N}$ c'est à dire telles que $M^{-1}N \in T_n^+(\mathbf{K})$.

Il faut montrer que $M.\delta(B_0) = N.\delta(B_0)$

$$\text{Or, } M^{-1}N \in \text{Stab}_{\delta(B_0)} \text{ donc } (M^{-1}N).\delta(B_0) = \delta(B_0) \text{ donc } M^{-1}.(N.\delta(B_0)) = \delta(B_0)$$

Donc $N.\delta(B_0) = M.\delta(B_0)$ et $\varphi(\bar{M}) = \varphi(\bar{N})$. Donc φ est bien définie.

- (b) Soient $M, N \in GL_n(\mathbf{K})$ si $\varphi(\bar{M}) = \varphi(\bar{N})$ alors $M.\delta(B_0) = N.\delta(B_0)$ mais alors $(M^{-1}N).\delta(B_0) = \delta(B_0)$ donc $M^{-1}N \in \text{Stab}_{\delta(B_0)} = T_n^+(\mathbf{K})$ donc $M\mathcal{R}N$ donc $\bar{M} = \bar{N}$. Donc φ injective.

L'action de $GL_n(\mathbf{K})$ sur \mathcal{D} est transitive, donc $\forall (E_i)_{i \in [[1, n]]} \in \mathcal{D}, \exists M \in GL_n(\mathbf{K}), M.\delta(B_0) = (E_i)_{i \in [[1, n]]}$ donc φ est surjective.

Finalement, φ est bijective.

26. $\forall X, Y \in GL_n(\mathbf{K}), \varphi(\bar{XY}) = XY.\delta(B_0) = X.(Y.\delta(B_0)) = X.\varphi(\bar{Y})$.

27. $(\bar{X}, \bar{Y}) = X.(\bar{I_n}, \bar{X^{-1}Y})$ Appliquons la décomposition de Bruhat à $X^{-1}Y$

Donc il existe $T_1 \in TU_n^+(\mathbf{K}), P_\sigma$: matrice de permutation et $T \in T_n^+(\mathbf{K})$ tels que

$$X^{-1}Y = T_1 P_\sigma T$$

Donc $(\bar{X}, \bar{Y}) = X.(\bar{I_n}, \bar{T_1 P_\sigma T})$.

Or $\bar{I_n} = \bar{T_1}$ car $I_n \mathcal{R} T_1$. Donc $(\bar{X}, \bar{Y}) = X.(\bar{T_1}, \bar{T_1 P_\sigma T}) = X.(T_1.(\bar{I_n}, \bar{P_\sigma T})) = XT_1.(\bar{I_n}, \bar{P_\sigma T})$.

Et comme, $P_\sigma T \mathcal{R} P_\sigma$ on a $\overline{P_\sigma T} = \overline{P_\sigma}$ et finalement

$$(\bar{X}, \bar{Y}) = XT_1.(\bar{I_n}, \bar{P_\sigma})$$

Supposons $XT_1.(\bar{I_n}, \bar{P_\sigma}) = XT'_1.(\bar{I_n}, \bar{P_{\sigma'}})$

C'est à dire $(\overline{XT_1}, \overline{XT_1 P_\sigma}) = (\overline{XT'_1}, \overline{XT'_1 P_{\sigma'}})$ donc $\overline{XT_1 P_\sigma} = \overline{XT'_1 P_{\sigma'}}$

donc $XT_1 P_\sigma \mathcal{R} XT'_1 P_{\sigma'}$ donc $(XT_1 P_\sigma)^{-1} XT'_1 P_{\sigma'} \in T_n^+(\mathbf{K})$

Donc $P_{\sigma'}^{-1} T_1^{-1} T'_1 P_{\sigma'} \in T_n^+(\mathbf{K})$ d'après la question 15. on a $\sigma = \sigma'$.

28. Soit $(\bar{X}, \bar{Y}) \in GL_n(\mathbf{K})/T_n^+(\mathbf{K}) \times GL_n(\mathbf{K})/T_n^+(\mathbf{K})$ d'après la question précédente il existe une permutation σ unique telle que (\bar{X}, \bar{Y}) soit dans l'orbite de $(\bar{I_n}, \bar{P_\sigma})$.

Supposons que $(\bar{I_n}, \bar{P_\sigma})$ et $(\bar{I_n}, \bar{P_{\sigma'}})$ soient dans la même orbite. Alors il existe $A \in GL_n(\mathbf{K})$ telle que $A.(\bar{I_n}, \bar{P_\sigma}) = (\bar{I_n}, \bar{P_{\sigma'}})$ c'est à dire $(\bar{A}, \bar{AP_\sigma}) = (\bar{I_n}, \bar{P_{\sigma'}})$

Donc $A \mathcal{R} I_n$ donc $A \in T_n^+(\mathbf{K})$ et $P_{\sigma'}^{-1}(AP_\sigma) \in T_n^+(\mathbf{K})$ donc d'après la question 15 on a $\sigma = \sigma'$.

Comme $\overline{P_\sigma} = \overline{P_{\sigma'}}$ si et seulement si $\sigma = \sigma'$ on peut conclure qu'il y a autant d'orbites que de permutation σ et donc il y en a $n!$

FIN